



ESPECIFICACIONES TÉCNICAS DJI AVATA 360

Aeronave

Peso de despegue	Aprox. 455 g
Dimensiones	246 × 199 × 55,5 mm (la. × an. × al.)
Velocidad máxima de ascenso	2 m/s (modo Cine) 6 m/s (modo Normal) 10 m/s (modo Sport)
Velocidad máxima de descenso	1,5 m/s (modo Cine) 6 m/s (modo Normal) 10 m/s (modo Sport)
Velocidad horizontal máxima	6 m/s (modo Cine) 16 m/s* (modo Normal) 18 m/s (modo Sport)
	Medido en un entorno controlado de túnel de viento, en condiciones equivalentes a operación sin viento y nivel del mar, con la aeronave ascendiendo verticalmente hasta una altura de 1,5 metros sobre el suelo. La experiencia real puede variar en función del entorno, el uso y la versión del firmware. * Hasta 12 m/s en modo Normal de forma predefinida, ajustable a 16 m/s en la configuración.
Altitud máxima de despegue	4500 m
	Medido en un entorno sin viento al despegar desde una altitud de 4500 m y ascender verticalmente 500 m, usando el modo Sport y del 100 % del nivel de batería al 20 %. Los datos son solo de referencia. Durante el vuelo, presta atención en todo momento a los recordatorios que aparecen en la vista de cámara.
Tiempo máximo de vuelo	Aprox. 23 min
	Medido en un entorno controlado de túnel de viento, en condiciones equivalentes a operación sin viento y nivel del mar, con la aeronave volando hacia adelante a una velocidad constante de 21,6 km/h, con la función Acción del sistema anticolisión configurada en Frenar y la cámara en modo Foto, hasta un aterrizaje forzoso debido al agotamiento de la batería. La experiencia real puede variar en función del entorno, el uso y la versión del firmware.
Tiempo máximo en vuelo estacionario	Aprox. 22 min
	Medido al realizar un vuelo estacionario en un entorno sin viento a nivel del mar, con la cámara en modo de fotografía, hasta un aterrizaje forzoso por agotamiento de la batería. Los datos son solo de referencia. La experiencia real puede variar en función del entorno, el uso y la versión del firmware.
Distancia máxima de vuelo	13,5 km
	Medido en un entorno controlado de túnel de viento, en condiciones equivalentes a operación sin viento y nivel del mar, con la aeronave volando hacia adelante a una velocidad constante de 39,6 km/h, con la función Acción del sistema anticolisión configurada en Frenar y la cámara en modo Foto, hasta un aterrizaje forzoso debido al agotamiento de la batería. La experiencia real puede variar en función del entorno, el uso y la versión del firmware.
Resistencia máxima al viento	10,7 m/s (nivel 5)
Ángulo máximo de cabeceo	48°
Temperatura de funcionamiento	De -10 °C a 40 °C (de 14 °F a 104 °F)
Sistema global de navegación por satélite	GPS + Galileo + BeiDou
Rango de precisión en vuelo estacionario	Vertical: ±0,1 m (con posicionamiento visual) ±0,5 m (con posicionamiento por satélite) Horizontal: ±0,3 m (con posicionamiento visual) ±1,5 m (con posicionamiento por satélite)
Memoria interna	42 GB
Clase	C1 (UE)

Cámara

Sensor de imagen	Dos sensores CMOS cuadrados de 1/1,1 pulgadas Píxeles efectivos por sensor: 64 MP
Objetivo	Campo de visión: 200° Formato equivalente: 7,8 mm Distancia focal: 2,5 mm Apertura: f/1,9 Modo de enfoque: FF Enfoque: de 1,5 m a ∞
Rango de ISO	Vídeo de 360°: 8K a 60/50/48 fps: 100-12800 (Normal/D-Log M) 8K a 30/25/24 fps: 100-25600 (Normal), 100-12800 (D-Log M) 6K a 60/50/48/30/25/24 fps: 100-25600 (Normal), 100-12800 (D-Log M) Foto de 360°: 100-6400 Vídeo de objetivo único: 100-12800
Velocidad de obturación	Vídeo: 1/8000-1/25 s Foto: 1/8000-1/320 s
Modo de fotografía	Disparo único: En modo 360°, la resolución es de 30 MP* o 120 MP**. * Para fotos 360° de 30MP/8K, la resolución es de 7776 × 3888 (30 MP) en JPEG y 7680 × 3840 (25,49 MP) en DNG. ** Para fotos 360° de 120MP/16K, la resolución es de 15520 × 7760 (120 MP) en JPEG y de 15360 × 7680 (118 MP) en DNG.
Tamaño máximo de imagen	Foto de 360°: 15520×7760
Formato de fotografía	JPEG/DNG (RAW)
Resolución de vídeo	Modo 360°: 8K (2-1): 7680×3840 a 60/50/48/30/25/24 fps 6K (2-1): 6000×3000 a 60/50/48/30/25/24 fps Modo de objetivo único: 4K (4-3): 3840×2880 a 60/50/48/30/25/24 fps 4K (16-9): 3840×2160 a 60/50/48/30/25/24 fps 2.7K (4-3): 2688×2016 a 120/100/60/50/48/30/25/24 fps 2.7K (16-9): 2688×1512 a 120/100/60/50/48/30/25/24 fps * Solo es compatible cuando se utiliza DJI Goggles 3/N3 en combinación con DJI RC Motion 3 o el control remoto 3 DJI FPV.
Formato de vídeo	OSV/MP4 (H.265)
Tasa máxima de bits de vídeo	180 Mb/s
Modo de color	Normal D-Log M
Estabilización electrónica de la imagen	Modo de objetivo único: Con RC 2/RC-N2/RC-N3; solo es compatible con RockSteady 3.0 Con DJI Goggles 3/N3 en combinación con DJI RC Motion 3 o el control remoto 3 DJI FPV; permite cambiar entre RockSteady 3.0 y HorizonBalancing
Campo de visión de la cámara	Modo de objetivo único: Con RC 2/RC-N2/RC-N3; Gran angular natural Con DJI Goggles 3/N3 en combinación con DJI RC Motion 3 o el control remoto 3 DJI FPV; Estándar (Dewarp), Gran angular/Gran angular natural
Sistema de archivo compatible	exFAT

Estabilizador

Estabilización	Estabilizador mecánico de eje único (inclinación) Estabilizador virtual de 360°
Rango mecánico	Inclinación: -95° a 173°
Rango controlable	Estabilizador mecánico de eje único: Inclinación (con RC 2/RC-N2/RC-N3): de -30° a 60° Inclinación (con DJI Goggles 3/N3 en combinación con DJI RC Motion 3 o el control remoto 3 DJI FPV): de -60° a 60° Estabilizador virtual de 360°: Inclinación: de -180° a 180° Rotación: de -180° a 180°
Velocidad máxima de control	Estabilizador mecánico de eje único: Inclinación: 100°/s Estabilizador virtual de 360°: Inclinación: 100°/s Rotación: 100°/s
Intervalo de vibración angular	Estabilizador mecánico de eje único: ±0,01°

Detección

Tipo de detección	Sistema de visión omnidireccional, complementado con LIDAR orientado hacia delante y un sensor de infrarrojos en la parte inferior de la aeronave
Delantera	Rango de medición: 0,5-20 m Campo de visión: horizontal 90°, vertical 90°
Trasera	Rango de medición: 0,5-18 m
Lateral	Rango de medición: 0,5-18 m
Superior	Rango de medición: 0,5-18 m
Inferior	Altura de medición efectiva con tecnologíaToF 3D: 10 m Rango de vuelo estacionario preciso: 0,3-10 m Campos de visión con tecnologíaToF 3D: horizontal: 60°; vertical: 60° Rango de medición: 0,5-20 m Campo de visión: horizontal 90°, vertical 90°

Entorno de funcionamiento	Superficies con reflectividad difusa con patrones reconocibles; reflectividad difusa > 20 % (p. ej., aceras de cemento) Iluminación adecuada (lux > 1, condiciones de iluminación en interior normales)
----------------------------------	--

Transmisión de vídeo

Sistema de transmisión de vídeo	O4+
Calidad de la vista en directo	Modo de objetivo único: 1080p a 100*/60/50/48/30/25/24 fps Modo 360°: 1080p a 60/50/48/30/25/24 fps * En modo de objetivo único, 1080p/100 fps solo es compatible cuando la aeronave se utiliza con Goggles 3/N3 y RC Motion 3.
Frecuencia de funcionamiento	2,400-2,4835 GHz 5,170-5,250 GHz* 5,725-5,850 GHz * 5,170-5,250 GHz solo puede usarse en países y regiones en los que está permitido por las leyes y normativas.
Potencia del transmisor (PIRE)	2,400-2,4835 GHz: <33 dBm (FCC) <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,170-5,250 GHz: <23 dBm (CE) 5,725-5,850 GHz: <33 dBm (FCC) <30 dBm (SRRC) <14 dBm (CE)
Ancho de banda de comunicación	Máx. 40 MHz
Distancia máxima de transmisión (sin obstáculos, libre de interferencias)	FCC: 20 km CE: 10 km SRRC: 10 km MIC: 10 km Medido en un entorno de comunicación sin obstáculos ni interferencias. Los datos anteriores muestran el alcance de transmisión más lejano en un sentido y sin retorno para cada estándar. Durante el vuelo, presta atención en todo momento a los recordatorios de RPO que aparecen en la vista de cámara.
Distancia máxima de transmisión (sin obstáculos, con interferencias)	Interferencias fuertes: paisaje urbano, aprox. 1,5-4 km Interferencias medias: suburbios/costa, aprox. 10-20 km Interferencias débiles: suburbios/costa, aprox. 10-20 km Datos probados bajo estándares FCC, en entornos sin obstáculos con interferencias típicas. Dichos datos son únicamente orientativos y no ofrecen garantía alguna respecto de la distancia de transmisión real.
Distancia máxima de transmisión (con obstáculos e interferencias)	Interferencias débiles y obstaculizada por edificios: aprox. 0-0,7 km Interferencias débiles y obstaculizada por árboles: aprox. 0,7-4,5 km Datos probados bajo estándares FCC, en entornos con interferencias débiles típicas. Dichos datos son únicamente orientativos y no ofrecen garantía alguna respecto de la distancia de transmisión real.
Latencia mínima	Con RC 2/RC-N2/RC-N3: Calidad de transmisión de vídeo 1080p/60 fps: aprox. 130 ms* * La experiencia real puede variar en función del entorno, el uso y la versión del firmware.
Tasa máxima de bits de vídeo	60 Mb/s
Velocidad máxima de descarga	O4+: 10 MB/s Wi-Fi 6: 100 MB/s* * Medido en un entorno de laboratorio con pocas interferencias, en países/regiones que admiten 2,4 GHz y 5,8 GHz y cuando se utiliza el almacenamiento interno o una tarjeta microSD de alta velocidad. Las velocidades de descarga pueden variar en función de las condiciones reales.
Antenas	4 antenas, 2T4R

Batería de vuelo inteligente

Capacidad	≥2700 mAh
Peso	Aprox. 149 g
Voltaje nominal	14,32 V
Voltaje máxima de carga	17,2 V
Tipo de batería	Li-ion
Energía	≥38,67 Wh
Tasa de descarga	7C (típica)
Temperatura de carga	De 5 °C a 40 °C (de 41 °F a 104 °F)
Tiempo de carga	Con el centro de carga (potencia de carga máx. de 100 W): Una batería, del 0 al 100 %: aprox. 47 min Una batería, del 10 al 90 %: aprox. 31 min Tres baterías, del 0 al 100 %: aprox. 100 min Tres baterías, del 10 al 90 %: aprox. 70 min Carga directa del dron (potencia de carga máx. de 65 W): Una batería, del 0 al 100 %: aprox. 73 min Una batería, del 10 al 90 %: aprox. 51 min Datos probados en condiciones de laboratorio a 25 °C (77 °F) y deben usarse solo como referencia. El tiempo de carga real puede aumentar debido a temperaturas ambiente más altas o variaciones en el voltaje de la red eléctrica entre regiones.

Cargador

Cargador recomendado	Compatible con el cargador portátil de 65 W DJI y el adaptador de corriente USB-C 100 W DJI Con centro de carga de baterías: se recomienda el adaptador de corriente USB-C 100 W DJI.
-----------------------------	--

Centro de carga de baterías

Entrada	5-20 V, máx. 5 A
Salida (acumulación de energía)	Máx. 60 W
Salida (cargando)	Máx. 17,2 V
Tipo de carga	Permite cargar hasta tres baterías al mismo tiempo La carga en paralelo requiere el cargador portátil de 65 W DJI o el adaptador de corriente USB-C 100 W DJI. Con una entrada de 65 W o superior, el centro de carga admite la carga en paralelo. De lo contrario, carga secuencialmente, priorizando el nivel de batería más alto.
Compatibilidad	Batería de vuelo inteligente DJI Avata 360

Almacenamiento

Tarjetas microSD recomendadas	Lexar SILVER PLUS 64GB A2 V30 microSDXC Lexar SILVER PLUS 128GB A2 V30 microSDXC Lexar SILVER PLUS 256GB A2 V30 microSDXC Lexar SILVER PLUS 512GB A2 V30 microSDXC Lexar SILVER PLUS 1TB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 64GB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 128GB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 256GB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 512GB A2 V30 microSDXC
--------------------------------------	--

Wi-Fi

Protocolo	802.11 a/b/g/n/ac/ax
Frecuencia de funcionamiento	2,4000-2,4835 GHz 5,725-5,850 GHz
Potencia del transmisor (PIRE)	2,4000-2,4835 GHz: <20 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5,725-5,850 GHz: <26 dBm (FCC/SRRC) <14 dBm (CE)

Bluetooth

Protocolo	Bluetooth 5,4
Frecuencia de funcionamiento	2,4000-2,4835 GHz
Potencia del transmisor (PIRE)	<10 dBm

